

STPPER MOTOR NEMA 23 23HS2430-PLUS

Traducido por Rambal Ltda.



Descripción

Los motores paso a paso son buenos para el control de posición. Se pueden encontrar en impresoras de escritorio, impresoras en 3D y cualquier otra cosa que requiera un control de posición preciso.

La característica principal de estos motores es el hecho de poder moverlos un paso a la vez por cada pulso que se le aplique. Este paso puede variar desde 90° hasta pequeños movimientos de tan solo 1.8°, es decir, que se necesitarán 4 pasos en el primer caso (90°) y 200 para el segundo caso (1.8°), para completar un giro completo de 360°.

Especificaciones

Precisión del paso: $\pm 5\%$
aumento de temperatura: $80\text{ }^{\circ}\text{C Max}$
Rango de temperatura ambiente: $-20^{\circ}\text{C} \sim + 50^{\circ}\text{C}$
Resistencia de aislamiento: $100\text{M}\Omega$ Min 50VDC
Resistencia dieléctrica: 500VAC 1 minuto
Ángulo de paso: $1.8 \pm 5\%$ ° /STEP
Longitud del motor: 112 mm
Voltaje: 4.8V
Corriente: 3.0A
Resistencia: $1.6 \pm 10\%$ Q/PHASE
Inductancia: $6.8 \pm 20\%$ mH/PHASE
Holding torque: 280 N.cm Min
Detent torque: 12 N.cm Max
Numero de cables conductores: 4
Inercia del rotor: 800 g-cm²
Peso del motor: 1750 gr

Imágenes:

FIGURA 1



FIGURA 2

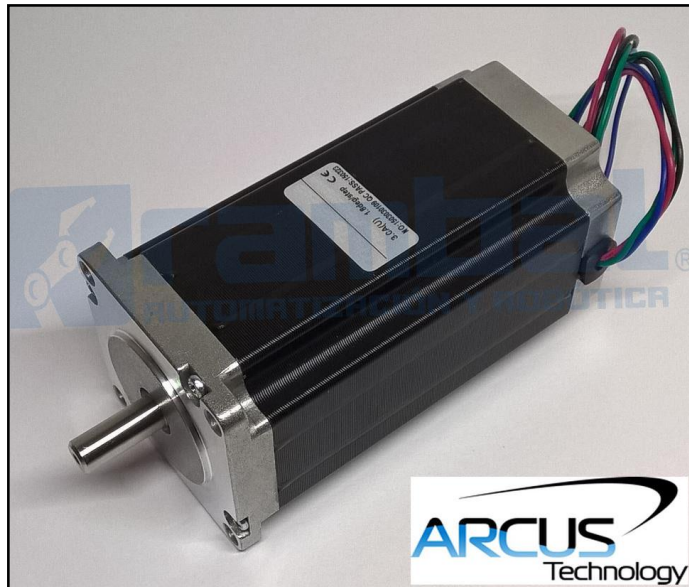


FIGURA 3

